

## 第九次作业-solution

Lecturer: 杨启哲

Last modified: 2025 年 12 月 1 日

1. 设计一个非确定算法来求解 SAT 可满足性问题。

**解答.** 该非确定算法如下:

### SAT 可满足性问题 $SAT(\phi)$

- **猜测阶段** 猜测长度为  $n$  一个序列，其中  $n$  为  $\phi$  中变量的个数，序列中的每一位表示对应变量的赋值（0 或者 1）。
- **验证阶段** 验证该序列是否为一个可满足的赋值，即
  - 依次验证  $\phi$  中的每一个子句是否被满足。
  - 若存在某个子句不被满足，则直接抛弃。

如果满足上述条件，则接受，否则拒绝。

□

2. 考察图的团问题的判定版本和优化版本:

### 图的团问题的判定版本

- **输入:** 图  $G$  和正整数  $k$ 。
- **输出:** 是否存在一个大小为  $k$  的团。

### 图的团问题的优化版本

- **输入:** 图  $G$ 。
- **输出:** 图  $G$  的最大团的大小。

假设现在有一个多项式时间的算法可以解决图的团问题的判定版本，试证明可以在多项式时间内解决图的团问题的优化版本。

**解答.** 我们使用通用的策略，假设有一个多项式时间的算法  $DClq(G, k)$  判定图的团问题的判定版本，注意到  $G$  中最大的团的大小不会超过  $|V|$ ，因此我们可以使用如下的策略：

### 求解图的团问题 Cliq(G)

- 调用  $\text{DCliq}(G, K)$ , 其中  $K = |V|$ , 如果返回 False, 则拒绝。
- 否则令  $K' = \frac{K}{2}$ , 继续调用  $\text{DCliq}(G, K')$ 。
- 如果返回 True, 则继续调用  $\text{DCliq}(G, \frac{K'}{2})$ ; 否则调用  $\text{DCliq}(G, \frac{K'+K}{2})$ , 直到找到最小的  $K$  使得该算法接受。

□

3. (三角剖分) 给定平面上包含  $n$  个顶点的凸多边形  $P$  (给定各顶点的坐标),  $P$  的一个三角剖分由  $P$  中除端点外不相交的  $n - 3$  条对角线构成, 使得  $P$  被分割成  $n - 2$  个三角形。三角剖分的代价是所有对角线长度之和, 请设计一个高效的算法来求解  $P$  中代价最小的三角剖分。

**解答.** 我们可以使用动态规划的方法来解决该问题, 将这  $n$  个顶点逆时针编号  $1, 2, \dots, n$ 。我们定义  $dp[i][j]$  为从第  $i$  个顶点逆时针到第  $j$  个顶点组成的凸多边形中的最小三角剖分代价, 则  $dp[i][j]$  满足:

$$dp[i][j] = 0 \quad \text{if } j - i \leq 2$$

并且我们有如下的递推关系:

$$dp[i][j] = \min_{i+1 < k < j} \{dp[i][k] + dp[k][j] + dist(i, k)\}$$

其中  $dist(i, j)$  表示第  $i$  个顶点到第  $j$  个顶点的距离。我们可以使用如下的动态规划算法来求解该问题:

### 三角剖分的最小代价

**输入:** 顶点集合  $V$ ,  $n = |V|$

**输出:** 三角剖分的最小代价

```
function MinCost(V, n)
    dp ← new array[n][n]
    for i = 1 to n do
        dp[i][i] ← 0
        dp[i][i + 1] ← 0
        dp[i][i + 2] ← 0
    end for
    for l = 3 to n do
        for i = 1 to n - l do
            j ← i + l
            dp[i][j] ← ∞
            for k = i + 2 to j - 1 do
                dp[i][j] ← min{dp[i][j], dp[i][k] + dp[k][j] + dist(i, k)}
            end for
        end for
    end for
```

```

    end for
end for
return dp[1][n]
end function

```

该算法的时间复杂度为  $O(n^3)$ 。 □

4. (2-SAT 问题)2-SAT 问题是在 SAT 问题基础上增加每个子句至多包含两个文字的限制，即每个子句形如  $(c \vee c')$ ，这里的  $c$  为  $x_i$  或者  $\neg x_i$ 。我们可以发现，增加了这样的限制后，该问题便是可以高效解决的了。请给出一个多项式时间的算法求解 2-SAT 问题。

Hint: 可以考虑将其转换成一张图

**解答.** 我们将其转换成一张图，给定一个具有  $n$  个变量的 2-SAT 公式  $f$ ，其有  $m$  个子句  $C_i$ ，我们构造如下的图  $G = (V, E)$ :

- $V = \{v_x, v_{\neg x} \mid x \text{ 是 } f \text{ 的一个变量}\}$ .
- $E$  中包含这样的边:
  - 对于每个子句  $C_i$ ，如果  $C_i = (c \vee c')$ ，则  $E$  中包含边  $(v_{\neg c}, v_{c'})$  和  $(v_{\neg c'}, v_c)$ 。

图  $G$  具有如下的性质：如果存在一条  $v_x$  到  $v_y$  的路径，则必然存在一条  $v_{\neg y}$  到  $v_{\neg x}$  的路径。我们断言，如果  $G$  中存在某个强连通分量  $C$ ，使得  $C$  中同时包含了  $v_x$  和  $v_{\neg x}$ ，则  $f$  不可满足；否则  $f$  可满足。

事实上，如果  $C$  中同时包含了  $v_x$  和  $v_{\neg x}$ ，则存在一条从  $v_x$  到  $v_{\neg x}$  的环。反设  $f$  是可满足的，考虑任何一个使其可满足的赋值，其一定将  $x$  赋值为 `True` 或者 `False`，不妨设为 `True`，令  $v_x$  到  $v_{\neg x}$  的环上的顶点依次如下：

$$v_x, v_{x_1}, \dots, v_{x_k}, v_{\neg x}, v_{y_1}, \dots, v_{y_l}, v_x$$

注意到  $(v_x, v_{x_1}) \in E$ ，由定义： $\neg x \vee x_1$  是  $f$  的一个子句，由  $f$  是可满足的，可得  $\neg x \vee x_1$  为真，从而  $x_1$  必须为真。同理可得  $x_2, \dots, x_k$  都为真，从而  $v_{\neg x}$  到  $v_x$  的环上的顶点都为真，从而  $\neg x$  为真，与  $x$  为真矛盾，因此  $f$  不可满足。

另一方面，如果  $G$  中不存在一个强连通分量同时包含了  $v_x$  和  $v_{\neg x}$ ，则我们可以通过如下的方式构造一个相应的使  $f$  满足的赋值：

- 对于每个变元  $x$ ，如果存在  $v_x$  到  $v_{\neg x}$  的路径，则令  $x$  为 `False`；如果存在  $v_{\neg x}$  到  $v_x$  否则令  $x$  为 `True`；我们记这一部分为真的文字为  $Var = \{x_1, \dots, x_k\}$ （也就是说如果  $x$  赋值为 0，我们就添加  $\neg x$  进去）
- 对于剩余的变元  $x$ ，如果存在  $Var$  中对应的点到  $v_x$  的路径，则赋值为 `True`；如果存在  $Var$  中对应的点到  $v_{\neg x}$  的路径，则赋值为 `False`。
- 若还剩余变元，则对其随意赋值。

我们证明上述赋值是使  $f$  满足的。事实上我们只需要证明上述赋值时不会矛盾的即可，因为其满足了所有边对应的析取子句。这由下述事实保证：

- 如果在第一步中， $x$  和  $y$  被赋值，不妨设为  $\text{False}$  和  $\text{True}$ 。如果此时存在一条  $v_y$  到  $v_x$  的路径，则必然存在一条  $v_{\neg x}$  到  $v_{\neg y}$  的路径，从而存在一个  $v_x \rightarrow^* v_{\neg x} \rightarrow^* v_{\neg y} \rightarrow^* v_y \rightarrow^* v_x$  的环，矛盾。
- 如果在第二步中，对于某个变元  $z$ ；其从第一步赋值的变元  $x, y$  出发会得到不同的赋值结果，即令  $x$  和  $y$  分别被赋为  $\text{False}$  和  $\text{True}$ ，则存在如下的两条路径：

$$v_x \rightarrow^* v_{\neg x} \rightarrow^* v_{\neg z}, v_{\neg y} \rightarrow^* v_y \rightarrow^* v_z$$

则由上述的性质，我们存在如下的圈：

$$v_x \rightarrow^* v_{\neg x} \rightarrow^* v_{\neg z} \rightarrow^* v_{\neg y} \rightarrow^* v_y \rightarrow^* v_z \rightarrow^* v_x$$

形成矛盾。

注意到构造  $G$  的过程是多项式的，而求解强连通分量的过程也是多项式的，因此我们可以在多项式时间内求解 2-SAT 问题。  $\square$

## 5. 证明如果有人能想办法为 SAT 问题设计出一个多想试时间算法，那么 $\text{NP} = \text{P}$ 。

**解答.** 注意到  $\text{P} \subseteq \text{NP}$ ，只要证明  $\text{NP} \subseteq \text{P}$ 。由题设存在一个多项式时间确定算法  $\Pi$  解决 SAT 问题。下证对于  $\text{NP}$  中的任一问题  $L$ ，存在一个多项式时间确定算法  $\Pi_L$  解决  $L$ ，注意到由于 SAT 问题是  $\text{NP}$  完全的，从而  $L \propto_{\text{poly}} \text{SAT}$ ，即存在一个多项式时间的归约，因此可设计如下  $\Pi_L$ ：

- (1) 对于任意  $L$  的输入  $x$ ，构造出对应的 SAT 问题实例  $\phi_x$ ，满足  $x \in L$  当且仅当  $\phi_x$  可满足。
- (2) 使用算法  $\Pi$  求解  $\phi_x$ ，如果  $\phi_x$  可满足，则接受，否则拒绝。

由于归约和算法  $\Pi$  均为多项式时间，因此  $\Pi_L$  是多项式时间的，从而  $L \in \text{P}$ ，因此  $\text{NP} \subseteq \text{P}$ 。  $\square$