

第十三次作业-solution

LECTURER: 杨启哲

LAST MODIFIED: 2024 年 6 月 1 日

1. 计算下列矩阵的特征值和特征向量:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 10^{-15} \\ 0 & 1 + 10^{-15} \end{bmatrix}$$

可以看到 A 是一个很接近对称矩阵的矩阵, 但 A 的特征向量距离“正交”却相差很远。计算其特征向量的夹角。

解答. 其特征多项式为:

$$f_A(\lambda) = \det(A - \lambda I) = \begin{vmatrix} 1 - \lambda & 10^{-15} \\ 0 & 1 + 10^{-15} - \lambda \end{vmatrix} = (1 - \lambda)(1 + 10^{-15} - \lambda)$$

从而得到特征值 $\lambda_1 = 1$, $\lambda_2 = 1 + 10^{-15}$,

- 对于 $\lambda_1 = 1$, 有 $(A - I)\mathbf{x} = \mathbf{0}$, 即

$$\begin{bmatrix} 0 & 10^{-15} \\ 0 & 10^{-15} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

从而得到特征向量 $\mathbf{x}_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$ 。

- 对于 $\lambda_2 = 1 + 10^{-15}$, 有 $(A - (1 + 10^{-15})I)\mathbf{x} = \mathbf{0}$, 即

$$\begin{bmatrix} -10^{-15} & 10^{-15} \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

从而得到特征向量 $\mathbf{x}_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$ 。

不难计算得到 $\cos \theta = \frac{\mathbf{x}_1^\top \mathbf{x}_2}{\|\mathbf{x}_1\| \|\mathbf{x}_2\|} = \frac{1}{\sqrt{2}}$, 即 $\theta = \frac{\pi}{4}$ 。 □

2. 判断下列语句的真假, 并给出理由:

- 若 A 是一个 $n \times n$ 的矩阵, 且 A 的特征值是实数, 对应的特征向量是实向量, 则 A 是对称矩阵。
- 若对称矩阵 S 可逆, 则其逆矩阵一定是对称矩阵。
- 令对称矩阵具有谱分解 $S = Q\Lambda Q^\top$, 则其特征向量矩阵 Q 是对称矩阵。

解答.

- 错误, 取矩阵 $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ 即知, 其特征值为 1, 对应的特征向量为 $\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$.
- 正确, 对于对称矩阵 S , 其逆矩阵 S^{-1} 也是对称矩阵, 因为 $(S^{-1})^T = (S^T)^{-1} = S^{-1}$.
- 错误, 取矩阵 $S = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$, 则我们有:

$$S = \begin{bmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \\ -\frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{bmatrix}$$

□

3. 下列矩阵中, 哪些矩阵的特征值都是大于 0 的? 请尝试不要直接计算 λ , 而是通过判断是否存在 \mathbf{x} 使得 $\mathbf{x}^T S \mathbf{x} < 0$ 来进行判断.

$$S_1 = \begin{bmatrix} 5 & 6 \\ 6 & 7 \end{bmatrix}, S_2 = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{bmatrix}, S_3 = \begin{bmatrix} 1 & 10 \\ 10 & 100 \end{bmatrix}, S_4 = \begin{bmatrix} 1 & 10 \\ 10 & 101 \end{bmatrix}$$

解答.

(1) 对于 S_1 , 注意到:

$$\mathbf{x}^T S_1 \mathbf{x} = 5x_1^2 + 12x_1x_2 + 7x_2^2$$

从而存在 $\mathbf{x} \neq 0$ 使得 $\mathbf{x}^T S_1 \mathbf{x} \leq 0$, 即 S_1 的特征值不全大于 0.

(2) 对于 S_2 , 注意到:

$$\mathbf{x}^T S_2 \mathbf{x} = x_1^2 + 4x_1x_2 + x_2^2 = (x_1 + x_2)^2 + 2x_1x_2$$

从而存在 $\mathbf{x} \neq 0$ 使得 $\mathbf{x}^T S_2 \mathbf{x} \leq 0$, 即 S_2 的特征值不全大于 0.

(3) 对于 S_3 , 注意到:

$$\mathbf{x}^T S_3 \mathbf{x} = x_1^2 + 20x_1x_2 + 100x_2^2 = (x_1 + 10x_2)^2$$

从而存在 $\mathbf{x} \neq 0$ 使得 $\mathbf{x}^T S_3 \mathbf{x} \leq 0$, 即 S_3 的特征值不全大于 0.

(4) 对于 S_4 , 注意到:

$$\mathbf{x}^T S_4 \mathbf{x} = x_1^2 + 20x_1x_2 + 101x_2^2 = (x_1 + 10x_2)^2 + x_2^2$$

从而不存在 $\mathbf{x} \neq 0$ 使得 $\mathbf{x}^T S_4 \mathbf{x} \leq 0$, 即 S_4 的特征值全大于 0.

□

4. 给定下列矩阵 A , 判断 $A^T A$ 是否是正定的:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 3 \end{bmatrix}, A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 2 \\ 2 & 1 \end{bmatrix}, A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

解答.

(1) 由 $\text{rank}(A) = 2$, 从而 $A^T A$ 是正定的.

(2) 由 $\text{rank}(A) = 2$, 从而 $A^T A$ 也是正定的.

(3) 由 $\text{rank}(A) = 2 < 3$, 从而 $A^T A$ 不是正定的。

□

5. 考察实 $n \times n$ 的实反对称矩阵 A , 即其满足 $A^T = -A$ 。请注意在第 2 问中特征向量可能是复向量, 即此时 $\|\mathbf{z}\|^2 = \bar{\mathbf{z}}^T \mathbf{z}$ 。

(1) 证明对任意向量 $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$, 有 $\mathbf{x}^T A \mathbf{x} = 0$ 。

(2) 证明实反对称矩阵的特征值一定是虚数。

(3) 进一步证明 $\det(A) \geq 0$

hint: 考虑其特征值和特征向量 $A\mathbf{z} = \lambda\mathbf{z}$, 则 $\bar{\mathbf{z}}^T A\mathbf{z} = \lambda\bar{\mathbf{z}}^T \mathbf{z} = \lambda\|\mathbf{z}\|^2$

解答.

• 考虑 $(\mathbf{x}^T A \mathbf{x})^T$, 注意到其是实数, 从而我们有:

$$\begin{aligned}(\mathbf{x}^T A \mathbf{x})^T &= \mathbf{x}^T A \mathbf{x} \\ (\mathbf{x}^T A \mathbf{x})^T &= (\mathbf{x}^T A^T \mathbf{x}) = -\mathbf{x}^T A \mathbf{x}\end{aligned}$$

从而 $\mathbf{x}^T A \mathbf{x} = 0$ 。

• 设 λ 是 A 的特征值, \mathbf{z} 是对应的特征向量, 从而有:

$$A\mathbf{z} = \lambda\mathbf{z} \Rightarrow \bar{\mathbf{z}}^T A\mathbf{z} = \lambda\bar{\mathbf{z}}^T \mathbf{z} = \lambda\|\mathbf{z}\|^2$$

对上式取共轭转置得:

$$\bar{\lambda}\|\mathbf{z}\|^2 = \bar{\mathbf{z}}^T A\mathbf{z} = (\overline{\bar{\mathbf{z}}^T A\mathbf{z}})^T = \bar{\mathbf{z}}^T (A^T)\mathbf{z} = -\bar{\mathbf{z}}^T A\mathbf{z} = -\lambda\|\mathbf{z}\|^2$$

从而 $\bar{\lambda} = -\lambda$, 即 λ 是虚数。

• 令 A 的特征值为 $\lambda_1, \dots, \lambda_n$, 由第二问知 λ_i 是虚数, 又 λ_i 是 n 次实系数多项式 $f_A(\lambda)$ 的根, 从而 $f_A(\lambda)$ 的根都是共轭出现的, 即 $\det(A) = \prod_{i=1}^n \|\lambda_i\| \geq 0$ 。

□

6. 最后让我们来看下实对称矩阵的特征值是实数的证明, 考虑下面这样一个看上去很简单的证明, 请指出错误在哪?

$$A\mathbf{x} = \lambda\mathbf{x} \Rightarrow \mathbf{x}^T A\mathbf{x} = \lambda\mathbf{x}^T \mathbf{x} \Rightarrow \lambda = \frac{\mathbf{x}^T A\mathbf{x}}{\mathbf{x}^T \mathbf{x}} \in \mathbb{R}$$

作为一个例子, 大家可以考虑逆时针旋转 90 deg 的矩阵 $R = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$, 其特征值 i 对应的特征

向量是 $\begin{bmatrix} i \\ 1 \end{bmatrix}$

解答. 事实上, 特征向量可能有复数的可能, 即当假设 λ 不一定是实数的时候, 我们不能假设特征向量 \mathbf{x} 是实向量。

□