

第九次作业

LECTURER: 杨启哲

LAST MODIFIED: 2024 年 4 月 22 日

截止日期 2023 年 4 月 29 日

- 假设现在有 4 个点: $(0, 0), (8, 1), (8, 3), (20, 4)$:
 - 用最小二乘法拟合出一个线性函数 $f(x) = ax + b$, 列出对应的方程组 $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ 并给出每个点上的误差。
 - 用最小二乘法拟合出一个线性函数 $f(x) = ax^2 + bx + c$, 列出对应的方程组 $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ 并且给出每个点上的误差。
- 通过 *Gram-Schmidt* 正交化得到下列向量张成空间的对应标准正交基:

$$\mathbf{a} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix}, \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix}, \mathbf{c} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 4 \end{bmatrix}$$

- 考虑下列矩阵 Q :

$$Q = c \begin{bmatrix} 1 & -1 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & -1 & -1 \\ -1 & -1 & 1 & -1 \\ -1 & -1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$

- 求一个合适的 c 使得 Q 是一个正交矩阵。
 - 求 $\mathbf{b} = (1, 1, 1, 1)$ 到 Q 中每一个列向量上的投影 $\mathbf{p}_1, \dots, \mathbf{p}_4$
 - 求 $\mathbf{b} = (1, 1, 1, 1)$ 到 Q 的列空间的投影 \mathbf{p} 。
- 求出下列矩阵的 QR 分解:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 5 \\ 0 & 3 & 6 \end{bmatrix}$$

(hint: 先通过 *Gram-Schmidt* 正交化得到一组标准正交的向量)

- 假设 P 是一个投影矩阵, 即 $P = A(A^T A)^{-1} A^T$:
 - 证明 $P^2 = P$, 并且解释为什么 $P(P\mathbf{b})$ 等于 $P\mathbf{b}$ 。
 - 证明 P 是对称矩阵, 即 $P^T = P$ 。
 - 证明, 对任一矩阵 C , 如果其满足 $C^2 = C, C^T = C$, 则 C 是一个投影矩阵, 即证明对任意的 \mathbf{b}, \mathbf{c} 有 $(\mathbf{b} - C\mathbf{b}) \perp C\mathbf{c}$, 从而这可以成为投影矩阵的另一个定义。
 - 证明, 给定投影矩阵 P_1, P_2 , $P_1 P_2 = P_2 P_1$ 当且仅当 $P_1 P_2$ 是一个投影矩阵。(利用上一问的结论)
- 证明可逆矩阵 A 的 QR 分解是唯一的, 这里 Q 是一个正交矩阵, R 是一个上三角矩阵。

