



上海师范大学
Shanghai Normal University

《线性代数》

12-特征值与特征向量 (Eigenvalues and Eigenvectors)

杨启哲

上海师范大学信机学院计算机系

2025 年 5 月 11 日



定理 1

[Transpose].

令 A 是一个 $n \times n$ 的矩阵，我们有：

$$\det(A) = \det(A^T)$$

定理 2

[Product of Determinants].

令 A 是一个 $n \times n$ 的矩阵， B 是一个 $n \times n$ 的矩阵，我们有：

$$\det(AB) = \det(A) \det(B)$$

这也说明，对矩阵的初等行变换对行列式的影响跟初等列变换是完全相同的



定义 3.

令 A 是一个 $n \times n$ 的矩阵, 我们定义:

$$\det(A) = \sum_{\sigma \in \text{Perm}(n)} (-1)^{\tau(\sigma)} a_{\sigma(1)1} a_{\sigma(2)2} \cdots a_{\sigma(n)n}$$

定理 4.

$\det(A)$ 满足下列性质:

- $D(e_1, \dots, e_n) = 1$
- $D(a_1, \dots, a_i, \dots, a_j, \dots, a_n) = -D(a_1, \dots, \textcolor{red}{a_j}, \dots, \textcolor{red}{a_i}, \dots, a_n)$
- $D(a_1, \dots, c a_i + d a'_i, \dots, a_n) = c D(a_1, \dots, a_i, \dots, a_n) + d D(a_1, \dots, a'_i, \dots, a_n)$



定理 5

[Uniqueness].

$\det(A)$ 是唯一一个 $\underbrace{\mathbb{R}^n \times \cdots \times \mathbb{R}^n}_{n \uparrow} \rightarrow \mathbb{R}^n$ 的函数满足下述三个性质:

- $D(\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_n) = 1$
- $D(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_i, \dots, \mathbf{a}_j, \dots, \mathbf{a}_n) = -D(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_j, \dots, \mathbf{a}_i, \dots, \mathbf{a}_n)$
- $D(\mathbf{a}_1, \dots, c\mathbf{a}_i + d\mathbf{a}'_i, \dots, \mathbf{a}_n) = cD(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}_i, \dots, \mathbf{a}_n) + dD(\mathbf{a}_1, \dots, \mathbf{a}'_i, \dots, \mathbf{a}_n)$



令 A 是一个 $n \times n$ 的矩阵, 并且 $n \geq 2$ 。对于任意的 $i, j \in [n]$, 我们定义:

M_{ij} 是将 A 第 i 行第 j 列的元素删去后得到的 $n - 1 \times n - 1$ 的矩阵。

定义 6

[Cofactor].

下列数:

$$C_{ij} = (-1)^{i+j} \det(M_{ij})$$

称之为代数余子式 (Cofactor), 特别的 $\det(M_{ij})$ 称之为余子式。



定理 7.

1. $\det(\begin{bmatrix} a \end{bmatrix}) = a.$

2. 对于任意的 $n \geq 2$, 并且 A 是一个 $n \times n$ 的矩阵:

$$\begin{bmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix}$$

我们有:

$$\det(A) = a_{11}C_{11} + \cdots + a_{1n}C_{1n}$$



定理 8.

1. $\det(\begin{bmatrix} a \end{bmatrix}) = a.$

2. 对于任意的 $n \geq 2$, 并且 A 是一个 $n \times n$ 的矩阵:

$$\begin{bmatrix} a_{11} & \cdots & \color{red}{a_{1i}} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \cdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{11} & \cdots & \color{red}{a_{ni}} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix}$$

我们有:

$$\det(A) = a_{1i}C_{1i} + \cdots + a_{ni}C_{ni}$$



定理 9.

1. $\det(\begin{bmatrix} a \end{bmatrix}) = a$.

2. 对于任意的 $n \geq 2$, 并且 A 是一个 $n \times n$ 的矩阵:

$$\begin{bmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{i1} & \cdots & a_{in} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix}$$

我们有:

$$\det(A) = a_{i1}C_{i1} + \cdots + a_{in}C_{in}$$



方程组求解

对于任意的 $i \in [n]$, 令 A_i 是将 A 的第 i 列替换成 \mathbf{b} 后的矩阵, 则方程组 $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ 的解可以表示为:

$$\mathbf{x} = \begin{bmatrix} \frac{\det(A_1)}{\det(A)} \\ \vdots \\ \frac{\det(A_n)}{\det(A)} \end{bmatrix}$$

求逆矩阵

$$A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} \begin{bmatrix} C_{11} & \cdots & C_{n1} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ C_{1n} & \cdots & C_{nn} \end{bmatrix}, \quad \text{其中} \begin{bmatrix} C_{11} & \cdots & C_{n1} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ C_{1n} & \cdots & C_{nn} \end{bmatrix} \text{称作伴随矩阵 } A^*.$$



复习-关于行列式的总结



- 行列式跟首元的关系:

$$\det(A) = \det(U) = p_1 p_2 \cdots p_n \text{ 或者 } \det(A) = -\det(U) = -p_1 p_2 \cdots p_n$$

- 行列式的正式定义, The Big Formula:

$$\det(A) = \sum_{\sigma \in \text{Perm}(n)} (-1)^{\tau(\sigma)} a_{\sigma(1)1} a_{\sigma(2)2} \cdots a_{\sigma(n)n}$$

- 代数余子式, 行列式按行 (列) 展开:

$$\det(A) = a_{1i} C_{1i} + \cdots + a_{1i} C_{1i}$$

- 一个应用: **Cramer's Rule**, 用行列式解方程, 求矩阵的逆, 伴随矩阵。



主要内容



- 特征值介绍 (Introduction to Eigenvalues)
- 对角化矩阵 (Diagonalizing a Matrix)



特征值介绍 (Introduction to Eigenvalues)



我们知道斐波那契数列: $0, 1, 1, 2, 3, 5, 8, 13, 21, \dots$, 即我们可以有如下的表示:

$$F_0 = 0, F_1 = 1, F_{k+2} = F_{k+1} + F_k$$

我们设法求这个递推式, 我们可以重写这个式子:

$$F_{k+2} + aF_{k+1} = c(F_{k+1} + aF_k)$$

其中:

$$ac = 1$$

$$c - a = 1$$

解上述方程得:

$$\begin{cases} a = \frac{-1+\sqrt{5}}{2} \\ c = \frac{1+\sqrt{5}}{2} \end{cases} \quad \text{或} \quad \begin{cases} a = \frac{-1-\sqrt{5}}{2} \\ c = \frac{1-\sqrt{5}}{2} \end{cases}$$



斐波那契数列 (Fibonacci Numbers)(II)



即我们有：

$$F_{k+2} + \frac{-1 + \sqrt{5}}{2} F_{k+1} = \frac{1 + \sqrt{5}}{2} (F_{k+1} + \frac{-1 + \sqrt{5}}{2} F_k)$$

$$F_{k+2} + \frac{-1 - \sqrt{5}}{2} F_{k+1} = \frac{1 - \sqrt{5}}{2} (F_{k+1} + \frac{-1 - \sqrt{5}}{2} F_k)$$

从而我们有：

$$F_{k+1} + \frac{-1 + \sqrt{5}}{2} F_k = \left(\frac{1 + \sqrt{5}}{2}\right)^k (F_1 + \frac{-1 + \sqrt{5}}{2} F_0)$$

$$F_{k+1} + \frac{-1 - \sqrt{5}}{2} F_k = \left(\frac{1 - \sqrt{5}}{2}\right)^k (F_1 + \frac{-1 - \sqrt{5}}{2} F_0)$$

两式相减：

$$F_k = \frac{1}{\sqrt{5}} \left(\left(\frac{1 + \sqrt{5}}{2}\right)^k - \left(\frac{1 - \sqrt{5}}{2}\right)^k \right)$$



斐波那契数列的矩阵形式 (I)



上海师范大学
Shanghai Normal University

现在我们用矩阵得过程来探索一下。由：

$$F_{k+1} = F_k + F_{k-1}$$

我们有：

$$\begin{bmatrix} F_{k+1} \\ F_k \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} F_k \\ F_{k-1} \end{bmatrix}$$

从而我们有：

$$\begin{bmatrix} F_{k+1} \\ F_k \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} F_k \\ F_{k-1} \end{bmatrix} = \left(\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \right)^2 \begin{bmatrix} F_{k-1} \\ F_{k-2} \end{bmatrix} = \dots = \left(\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \right)^k \begin{bmatrix} F_1 \\ F_0 \end{bmatrix}$$

斐波那契数列的矩阵形式 (II)



另一方面：

$$F_{k+1} + \frac{-1 + \sqrt{5}}{2} F_k = \frac{1 + \sqrt{5}}{2} (F_k + \frac{-1 + \sqrt{5}}{2} F_{k-1})$$

$$F_{k+1} + \frac{-1 - \sqrt{5}}{2} F_k = \frac{1 - \sqrt{5}}{2} (F_k + \frac{-1 - \sqrt{5}}{2} F_{k-1})$$

我们有：

$$\begin{bmatrix} F_{k+1} + \frac{-1 + \sqrt{5}}{2} F_k \\ F_{k+1} + \frac{-1 - \sqrt{5}}{2} F_k \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1 + \sqrt{5}}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1 - \sqrt{5}}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} F_k + \frac{-1 + \sqrt{5}}{2} F_{k-1} \\ F_k + \frac{-1 - \sqrt{5}}{2} F_{k-1} \end{bmatrix}$$

从而通过类似的讨论我们可以得到：

$$\begin{bmatrix} F_{k+1} + \frac{-1 + \sqrt{5}}{2} F_k \\ F_{k+1} + \frac{-1 - \sqrt{5}}{2} F_k \end{bmatrix} = \left(\begin{bmatrix} \frac{1 + \sqrt{5}}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1 - \sqrt{5}}{2} \end{bmatrix} \right)^k \begin{bmatrix} F_1 + \frac{-1 + \sqrt{5}}{2} F_0 \\ F_1 + \frac{-1 - \sqrt{5}}{2} F_0 \end{bmatrix}$$
$$= \begin{bmatrix} \left(\frac{1 + \sqrt{5}}{2} \right)^k & 0 \\ 0 & \left(\frac{1 - \sqrt{5}}{2} \right)^k \end{bmatrix} \begin{bmatrix} F_1 + \frac{-1 + \sqrt{5}}{2} F_0 \\ F_1 + \frac{-1 - \sqrt{5}}{2} F_0 \end{bmatrix}$$

斐波那契数列的矩阵形式 (III)



而注意到：

$$\begin{bmatrix} F_1 + \frac{-1+\sqrt{5}}{2} F_0 \\ F_1 + \frac{-1-\sqrt{5}}{2} F_0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & \frac{-1+\sqrt{5}}{2} \\ 1 & \frac{-1-\sqrt{5}}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} F_1 \\ F_0 \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} F_{k+1} + \frac{-1+\sqrt{5}}{2} F_k \\ F_{k+1} + \frac{-1-\sqrt{5}}{2} F_k \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & \frac{-1+\sqrt{5}}{2} \\ 1 & \frac{-1-\sqrt{5}}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} F_{k+1} \\ F_k \end{bmatrix}$$

从而我们有：

$$\begin{bmatrix} F_{k+1} + \frac{-1+\sqrt{5}}{2} F_k \\ F_{k+1} + \frac{-1-\sqrt{5}}{2} F_k \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & \frac{-1+\sqrt{5}}{2} \\ 1 & \frac{-1-\sqrt{5}}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} F_{k+1} \\ F_k \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & \frac{-1+\sqrt{5}}{2} \\ 1 & \frac{-1-\sqrt{5}}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} F_k \\ F_{k-1} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} F_{k+1} + \frac{-1+\sqrt{5}}{2} F_k \\ F_{k+1} + \frac{-1-\sqrt{5}}{2} F_k \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1+\sqrt{5}}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1-\sqrt{5}}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} F_k + \frac{-1+\sqrt{5}}{2} F_{k-1} \\ F_k + \frac{-1-\sqrt{5}}{2} F_{k-1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1+\sqrt{5}}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1-\sqrt{5}}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & \frac{-1+\sqrt{5}}{2} \\ 1 & \frac{-1-\sqrt{5}}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} F_k \\ F_{k-1} \end{bmatrix}$$



我们得到了：

$$\begin{bmatrix} 1 & \frac{-1+\sqrt{5}}{2} \\ 1 & \frac{-1-\sqrt{5}}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1+\sqrt{5}}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1-\sqrt{5}}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & \frac{-1+\sqrt{5}}{2} \\ 1 & \frac{-1-\sqrt{5}}{2} \end{bmatrix}$$

令：

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \quad X = \begin{bmatrix} 1 & \frac{-1+\sqrt{5}}{2} \\ 1 & \frac{-1-\sqrt{5}}{2} \end{bmatrix}$$

我们有：

$$XA = \begin{bmatrix} \frac{1+\sqrt{5}}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1-\sqrt{5}}{2} \end{bmatrix} X, \quad \text{即: } A = X^{-1} \begin{bmatrix} \frac{1+\sqrt{5}}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1-\sqrt{5}}{2} \end{bmatrix} X$$

注意到此时：

$$X^{-1} = \begin{bmatrix} \frac{5+\sqrt{5}}{10} & \frac{5-\sqrt{5}}{10} \\ \frac{\sqrt{5}}{5} & -\frac{\sqrt{5}}{5} \end{bmatrix}$$

令 X^{-1} 的列向量是 x_1, x_2 。我们有：

$$AX^{-1} = [Ax_1 \quad Ax_2] = X^{-1} \begin{bmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{bmatrix} = [x_1 \quad x_2] \begin{bmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{bmatrix} = [\lambda x_1 \quad \lambda x_2]$$

也就是：

$$Ax_1 = \lambda_1 x_1, \quad Ax_2 = \lambda_2 x_2$$

我们称 λ_1, λ_2 是 A 的特征值 (Eigenvalue)，而 x_1, x_2 是相应的特征向量 (Eigenvector)



A = X⁻¹ΛX 的另一个用处：

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} F_{k+1} \\ F_k \end{bmatrix} &= \left(\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \right)^k \begin{bmatrix} F_1 \\ F_0 \end{bmatrix} \\ &= \left(X^{-1} \begin{bmatrix} \frac{1+\sqrt{5}}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1-\sqrt{5}}{2} \end{bmatrix} X \right)^k \begin{bmatrix} F_1 \\ F_0 \end{bmatrix} \\ &= \left(X^{-1} \begin{bmatrix} \left(\frac{1+\sqrt{5}}{2}\right)^k & 0 \\ 0 & \left(\frac{1-\sqrt{5}}{2}\right)^k \end{bmatrix} X \right) \begin{bmatrix} F_1 \\ F_0 \end{bmatrix} \end{aligned}$$



我们来尝试给出特征值和特征向量的定义：

定义 10

[特征值和特征向量, 尝试定义].

令 A 是一个 $n \times n$ 的矩阵, λ 是一个实数, x 是一个非零的 n 维向量。如果:

$$Ax = \lambda x$$

则称 λ 是 A 的特征值 (Eigenvalue), x 是 λ 对应的特征向量 (Eigenvector)。



斐波那契矩阵的特征值和特征向量



让我们关注一下斐波那契的递推矩阵：

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

我们有：

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{5+\sqrt{5}}{10} \\ \frac{\sqrt{5}}{5} \end{bmatrix} = \frac{1+\sqrt{5}}{2} \begin{bmatrix} \frac{5+\sqrt{5}}{10} \\ \frac{\sqrt{5}}{5} \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{5-\sqrt{5}}{10} \\ -\frac{\sqrt{5}}{5} \end{bmatrix} = \frac{1-\sqrt{5}}{2} \begin{bmatrix} \frac{5-\sqrt{5}}{10} \\ -\frac{\sqrt{5}}{5} \end{bmatrix}$$

从而对于矩阵 A ：

- 其有两个特征值: $\lambda_1 = \frac{1+\sqrt{5}}{2}$, $\lambda_2 = \frac{1-\sqrt{5}}{2}$, 对应的特征向量为:

$$x_1 = \begin{bmatrix} \frac{5+\sqrt{5}}{10} \\ \frac{\sqrt{5}}{5} \end{bmatrix}, \quad x_2 = \begin{bmatrix} \frac{5-\sqrt{5}}{10} \\ -\frac{\sqrt{5}}{5} \end{bmatrix}.$$

- 回顾之前的计算:

$$AX^{-1} = A \begin{bmatrix} x_1 & x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x_1 & x_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{bmatrix} = X^{-1} \Lambda$$



特征值和特征向量的几何解释 (I)



令 A 是一个 $n \times n$ 的矩阵, 将其看作一个函数 $f_A : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$, 即:

$$f_A(x) = Ax$$

则当 x 是 A 的特征向量, 即 $Ax = \lambda x$ 时我们有:

$$f_A(x) = \lambda x$$

这意味着 f_A 不改变 x 的方向。



特征值和特征向量的几何解释 (II)



考察矩阵:

$$A = \begin{bmatrix} 0.8 & 0.3 \\ 0.2 & 0.7 \end{bmatrix}$$

我们有:

$$A \begin{bmatrix} 0.6 \\ 0.4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.6 \\ 0.4 \end{bmatrix}, \quad A \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$$

从而 $1, \frac{1}{2}$ 是其两个特征值, $\begin{bmatrix} 0.6 \\ 0.4 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$ 是相应的特征向量。注意到这两个向量是线性无关的, 意味着任何一个向量都可以表示成其线性组合, 比如:

$$\begin{bmatrix} 0.8 \\ 0.2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.6 \\ 0.4 \end{bmatrix} + 0.2 \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$$

从而我们有:

$$A^{100} \begin{bmatrix} 0.8 \\ 0.2 \end{bmatrix} = (1)^{100} \begin{bmatrix} 0.6 \\ 0.4 \end{bmatrix} + 0.2 \left(\frac{1}{2}\right)^{100} \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix} \approx \begin{bmatrix} 0.6 \\ 0.4 \end{bmatrix}$$

现在我们来讨论 $\lambda = 0$ 的情况, 假设 $n \times n$ 的矩阵 A 存在特征值 0, 即存在一个非零的 $x \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$ 满足:

$$Ax = 0x = 0$$

显然这说明 $\dim(N(A)) \geq 1$.

引理 11.

下述是等价的:

1. A 具有特征值 0。
2. $N(A) \neq \mathbb{Z}(\{0\})$ 。
3. $\text{rank}(A) < n$, 即 A 是奇异的 (singular)。
4. $\det(A) = 0$.



对角矩阵的特征值



现在我们来考察对角矩阵：

$$\Lambda = \begin{bmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n \end{bmatrix}$$

显然我们有：

$$\Lambda e_i = \lambda_i e_i, \quad \text{这里 } e_i = \begin{bmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}$$

从而 Λ 的特征值为 $\lambda_1, \dots, \lambda_n$, 每个 λ_i 对应的特征向量为 e_i 。



投影矩阵的特征值



现在我们再来看看投影矩阵，令 A 是一个 $m \times n$ 且 $\text{rank}(A) = n$ 的矩阵，则投影至 $C(A)$ 的投影矩阵 P 可以表示为：

$$P = A(A^T A)^{-1} A^T$$

注意到 Px 是 x 到 $C(A)$ 上的投影，所以 $Px = \lambda x$ 只有两种情况：

1. $x \in C(A)$, 此时 $Px = 1x = x$
2. $x \in C(A)^\perp$ 即 $x \in N(A^T)$, 此时 $Px = 0x = 0$



回顾特征值，实际上就是：

$$A\mathbf{x} = \lambda\mathbf{x} \implies (\lambda E - A)\mathbf{x} = \mathbf{0} \text{ 有非零解}$$

定理 12.

令 A 是 $n \times n$ 的矩阵， λ 是 A 的特征值当且仅当：

$$\det(\lambda E - A) = 0$$

证明：

$$\lambda \text{ 是 } A \text{ 的特征值} \iff A\mathbf{x} = \lambda\mathbf{x} \text{ 有非零解}$$

$$\iff (\lambda E - A)\mathbf{x} = \mathbf{0} \text{ 有非零解}$$

$$\iff \text{rank}(\lambda E - A) < n$$

$$\iff \det(\lambda E - A) = 0$$

我们将 λ 看成一个变量, 则对于 $n \times n$ 的矩阵 A :

$$f(\lambda) = \det(\lambda E - A)$$

是一个关于 λ 的 n 次多项式。(为什么?)

定义 13

[特征多项式 (Characteristic Polynomial)].

令 A 是 $n \times n$ 的矩阵, 则称 $f(\lambda) = \det(\lambda E - A)$ 是 A 的特征多项式 (Characteristic Polynomial).

一些例子 (I)

我们首先来看下斐波那契矩阵：

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$

其特征多项式为：

$$\det(\lambda E - A) = \begin{vmatrix} \lambda - 1 & -1 \\ -1 & \lambda \end{vmatrix} = \lambda^2 - \lambda - 1$$

该多项式的两个零点为：

$$\lambda_1 = \frac{1 + \sqrt{5}}{2}, \quad \lambda_2 = \frac{1 - \sqrt{5}}{2}$$

一些例子 (II)



对角矩阵:

$$\Lambda = \begin{bmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n \end{bmatrix}$$

的特征多项式为:

$$(\lambda - \lambda_1)(\lambda - \lambda_2) \cdots (\lambda - \lambda_n)$$



消元法会改变特征值!



我们来考察一下消元法:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 6 \end{bmatrix} \implies U = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

我们有:

- $f_A(\lambda) = (1 - \lambda)(6 - \lambda) - 6 = \lambda(\lambda - 7) \implies \lambda_1 = 0, \lambda_2 = 7.$
- $f_U(\lambda) = (1 - \lambda)(0 - \lambda) - 0 = \lambda(\lambda - 1) \implies \lambda_1 = 0, \lambda_2 = 1.$

迹 (Trace)

我们定义 A 的主对角线上元素之和称为 A 的迹 (Trace), 即:

$$\text{trace} = a_{11} + a_{22} + \cdots + a_{nn}$$

则我们有:

- $\lambda_1 + \lambda_2 + \cdots + \lambda_n = \text{trace} = a_{11} + a_{22} + \cdots + a_{nn}.$
- $\det(A) = \lambda_1 \lambda_2 \cdots \lambda_n$



旋转矩阵



最后我们来关注一下旋转矩阵：

$$Q = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos \frac{\pi}{2} & -\sin \frac{\pi}{2} \\ \sin \frac{\pi}{2} & \cos \frac{\pi}{2} \end{bmatrix}$$

其特征多项式为：

$$\det(\lambda E - A) = \begin{vmatrix} \lambda & 1 \\ -1 & \lambda \end{vmatrix} = \lambda^2 + 1$$

其两个零点为：

$$\lambda_1 = i, \lambda_2 = -i$$



特征值和特征向量是复数!



Q 有两个**复数**特征值:

$$\lambda_1 = i, \lambda_2 = -i$$

其对应的特征向量为:

$$Q \begin{bmatrix} 1 \\ i \end{bmatrix} = -i \begin{bmatrix} 1 \\ i \end{bmatrix}$$

$$Q \begin{bmatrix} i \\ 1 \end{bmatrix} = i \begin{bmatrix} i \\ 1 \end{bmatrix}$$

也是在 \mathbb{C}^2 上的向量!



定理 14

[Fundamental Theorem of Algebra].

对于任一的 $a_1, \dots, a_n \in \mathbb{C}$, 我们有

$$x^n + a_1 x^{n-1} + \dots + a_{n-1} x + a_n = (x - b_1)(x - b_2) \cdots (x - b_n)$$

这里 $b_1, \dots, b_n \in \mathbb{C}$, 即任一单变元的 n 次复系数多项式恰好有 n 个复数根 (可重复)。



特征值和特征向量的定义



定义 15

[特征值和特征向量].

令 A 是一个 $n \times n$ 的矩阵, $\lambda \in \mathbb{C}$, $x \in \mathbb{C}^n \setminus \{0\}$ 。如果:

$$Ax = \lambda x$$

则称 λ 是 A 的特征值 (Eigenvalue), x 是 λ 对应的特征向量 (Eigenvector)。

推论 16.

令 A 是一个 $n \times n$ 的矩阵, 则在计算重根的意义下, A 恰好有 n 个 \mathbb{C} 中的特征值。

例 17.

考察矩阵

$$\begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

其特征多项式为 $f(\lambda) = \lambda^2(\lambda^2 + 1)$, 注意到 $f(\lambda) = 0$ 一共有 4 个解:

$$\lambda_1 = \lambda_2 = 0, \lambda_3 = i, \lambda_4 = -i$$

这里 0 是一个重根, 在计算重复次数以后可以得到其一共有 4 个特征值。



在一般意义下：

- 矩阵可以有复数。
- 向量空间是可以通过复数扩充的，即数乘允许 $c \in \mathbb{C}$ 进行运算。

但是在我门这堂课中，为了保持简单：

- 我们只考虑实数的矩阵。
- 但是我们依旧会讨论到复数的特征值和特征向量。



计算特征值和特征向量的总结



我们可以如下计算特征值和特征向量：

1. 计算 A 的特征多项式，即 $\lambda E - A$ 的行列式 $\det(\lambda E - A)$.
2. 计算 $\det(\lambda E - A)$ 的根，我们一共会得到 n 个特征值（可能重复）。这使得 $\lambda E - A$ 变成一个奇异矩阵 (singular).
3. 对每个 λ ，通过解方程 $(\lambda E - A)x = 0$ 来获取 λ 对应的特征向量 x .



对角化矩阵 (Diagonalizing a Matrix)



回顾斐波那契数列



$$\begin{bmatrix} F_{k+1} \\ F_k \end{bmatrix} = \left(\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \right)^k \begin{bmatrix} F_1 \\ F_0 \end{bmatrix}$$
$$= \left(X' \begin{bmatrix} \frac{1+\sqrt{5}}{2} & 0 \\ 0 & \frac{1-\sqrt{5}}{2} \end{bmatrix} (X')^{-1} \right)^k \begin{bmatrix} F_1 \\ F_0 \end{bmatrix}$$
$$= \left(X' \begin{bmatrix} \left(\frac{1+\sqrt{5}}{2}\right)^k & 0 \\ 0 & \left(\frac{1-\sqrt{5}}{2}\right)^k \end{bmatrix} (X')^{-1} \right) \begin{bmatrix} F_1 \\ F_0 \end{bmatrix}$$

中间的对角矩阵 Λ 极大的简化了我们对 $\left(\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \right)^k$ 的计算, 我们把这过程称为**对角化** (Diagonalization)。

定义 18

[Diagonalization].

一个方阵 A 是可对角化的 (Diagonalizable), 如果其存在一个可逆矩阵 X 和对角矩阵 Λ 使得:

$$A = X\Lambda X^{-1}, \text{ 或者等价的 } \Lambda = X^{-1}AX$$

推论 19.

若 $A = X\Lambda X^{-1}$, 其中 $X = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$, 则对于任意的 $k \geq 1$ 我们有:

$$A^k = X\Lambda^k X^{-1} = X \begin{bmatrix} \lambda_1^k & & & \\ & \lambda_2^k & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n^k \end{bmatrix} X^{-1}$$

我们也称这是矩阵的谱分解。



对角化的一个直观理解

$$AX = X\Lambda$$

1. X 的每一列都应该是 A 的特征向量。
2. X 是可逆的, 所以 A 需要有 n 个线性无关的特征向量。

定理 20.

$n \times n$ 的矩阵可对角化当且仅当 A 有 n 个线性无关的特征向量。

定理20的证明 (I)



假设 A 有 n 个特征值 $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ (可以重复), 对应的特征向量 x_1, \dots, x_n 是线性无关的:

$$Ax_1 = \lambda_1 x_1, \dots, Ax_n = \lambda_n x_n$$

定义下列矩阵:

$$\Lambda = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n) = \begin{bmatrix} \lambda_1^k & & & \\ & \lambda_2^k & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n^k \end{bmatrix}, \quad X = [x_1, \dots, x_n]$$

则我们有:

- $AX = A[x_1, \dots, x_n] = [Ax_1, \dots, Ax_n] = [\lambda_1 x_1, \dots, \lambda_n x_n] = [x_1, \dots, x_n] \Lambda = X \Lambda$.
- $\text{rank}(X) = n$, 从而 X 可逆, 即:

$$A = X \Lambda X^{-1}$$

定理20的证明 (II)



另一方面, 如果:

$$A = X \Lambda X^{-1}$$

定义下列矩阵:

$$\Lambda = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_n) = \begin{bmatrix} \lambda_1^k & & & \\ & \lambda_2^k & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n^k \end{bmatrix}, \quad X = [x_1, \dots, x_n]$$

我们自然容易验证:

- 对于每个 x_i , 有 $Ax_i = \lambda_i x_i$ 。
- x_1, \dots, x_n 是线性无关的。

□

一些例子 (I)



考察矩阵：

$$A = \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{bmatrix}$$

其特征多项式为 $f_A(\lambda) = \lambda^2 - 4\lambda + 3 = (\lambda - 1)(\lambda - 3)$, 分别计算其对应的特征向量为：

- $\lambda = 1$ 时解方程 $(A - E)x = 0$ 得一个其特征向量为 $\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$.
- $\lambda = 3$ 时解方程 $(A - 3E)x = 0$ 得一个其特征向量为 $\begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$

从而我们有：

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \end{bmatrix} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$$

$$A^k = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1^k & 0 \\ 0 & 3^k \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 + 3^k & 1 - 3^k \\ 1 - 3^k & 1 + 3^k \end{bmatrix}$$



下列矩阵：

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad C = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

不可对角化。

- A 的特征值为 $\lambda = 0$, 只有一个特征向量。
- B 的特征值为 $\lambda = 0$, 只有一个特征向量。
- C 的特征值为 $\lambda = 1$, 只有一个特征向量。

可逆和对角化没有关系!

- 矩阵是否可逆取决于是否有零特征值 ($\lambda = 0$)。
- 矩阵是否可对角化取决于是否有 n 个特征向量。



定理 21.

令 x_1, \dots, x_k 是 A 的 k 个特征向量，并且其对应的特征值两两不相同。则 x_1, \dots, x_k 是线性无关的。

推论 22.

如果 $n \times n$ 的矩阵 A 有 n 个不同的特征值，则 A 是可对角化的。

定理的直观理解

$$Ax = \lambda x = c_1 \lambda x_1 + \dots + c_k \lambda x_k$$

$$A(c_1 x_1 + \dots + c_k x_k) = c_1 \lambda_1 x_1 + \dots + c_k \lambda_k x_k$$

当 λ 互不相等的时候，上述两个式子不可能相等。



我们对 k 做归纳法, $k = 1$ 的时候是显然的。

假设 $k \geq 2$, 并且:

$$c_1x_1 + \cdots + c_kx_k = 0$$

我们需要证明 $c_1 = c_2 = \cdots = c_k = 0$, 反设结论不成立, 即存在 $c_i \neq 0$, 即:

$$x_i = \sum_{j \in [k] \setminus \{i\}} -\frac{c_j}{c_i}x_j$$

从而我们有:

$$\lambda_i x_i = Ax_i = \sum_{j \in [k] \setminus \{i\}} -\frac{c_j}{c_i}Ax_j = \sum_{j \in [k] \setminus \{i\}} -\frac{c_j}{c_i}\lambda_j x_j$$

定理21的证明 (II)



$$\lambda_i x_i = \sum_{j \in [k] \setminus \{i\}} -\frac{c_j}{c_i} \lambda_j x_j$$

注意到, 由归纳假设:

$x_1, \dots, x_{i-1}, x_{i+1} \dots x_k$ 是线性无关的

- 如果 $\lambda_i = 0$, 我们有 $\frac{c_j}{c_i} \lambda_j = 0$, 从而 $\frac{c_j}{c_i} = 0$, $x_i = 0$, 矛盾。
- 如果 $\lambda_i \neq 0$, 我们有:

$$x_i = \sum_{j \in [k] \setminus \{i\}} -\frac{c_j}{c_i} x_j \text{ 和 } x_i = \sum_{j \in [k] \setminus \{i\}} -\frac{c_j}{c_i} \frac{\lambda_j}{\lambda_i} x_j$$

注意到 $\lambda_j \neq \lambda_i$, 所以存在不全为 0 的 $d_1, \dots, d_{i-1}, d_{i+1}, \dots, d_k$ 满足:

$$d_1 x_1 + \dots + d_{i-1} x_{i-1} + d_{i+1} x_{i+1} + \dots + d_k x_k = 0$$

与 $x_1, \dots, x_{i-1}, x_{i+1} \dots x_k$ 是线性无关的矛盾。





相同特征值的矩阵-相似矩阵 (I)



让我们再来考虑一下对角化的形式：

$$A = X \Lambda X^{-1}$$

当特征向量组成的矩阵 X 改变的时候，我们得到了无数个不同的 A 。

- 但这些矩阵 A 的特征值都是相同的。

更一般的，对于

$$A = BCB^{-1}$$

即使 C 不可以对角化，我们也可以得到跟 C 具有相同特征值的一大类矩阵。

我们称这样一个关系叫作相似 (similar)。



定义 23

给定矩阵 A, B , 如果存在可逆矩阵 P , 使得:

$$A = PBP^{-1}$$

则称矩阵 A 和 B 是相似的。

[相似矩阵 (Similar Matrix).]

引理 24.

相似矩阵 A 和 B 的特征值相同。

证明: 假设 $Bx = \lambda x$, 则我们有:

$$A(Px) = PBP^{-1}(Px) = PBx = \lambda Px$$



阶段总结



- 特征值和特征向量。
- 求特征值和特征向量的方法。
- 对角化矩阵。
- 相似矩阵的概念。